MANUALE TECNICO

QUADRO COMANDI PER MOTORIZZAZIONI DI COPERTURE PER PISCINA COVEO Serie 4000 - 20A



Gestion	Gestione delle evoluzioni			
Indice	Descrizione dell'evoluzione	Data		
00	Creazione	16/03/22		
01	Evoluzione software (a partire da S30/2023) e hardware (a partire da S40/2023)	26/07/23		
02	Evoluzione del software (versione 4.0/4.0 a partire da S36/2024)	07/10/24		
03	Evoluzione software (versione 4.1/4.0 per s46) – Correzione nº errore duplicato	05/11/24		

4	Evoluzione software (versione 5.0/4.1 a partire dal 24/02/2025): Aggiunta di "Polski" (polacco) alle	24/02/25
	lingue.	
5	Inversione del significato degli errori n°6 e n°7	05/03/25

Norme di sicurezza



L'installazione e la messa in servizio devono essere effettuate solo da elettricisti specializzati e abilitati.

Rispettare tutte le norme vigenti per l'impianto elettrico: NF EN60335-1, NF P90-308, NFC 15100.

Il quadro deve essere collegato a:

- un dispositivo differenziale a corrente residua (30mA)
- un dispositivo di separazione con un'apertura dei contatti di 3 mm, su tutti i poli.

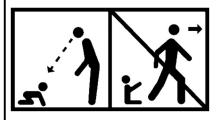
Questo apparecchio non è destinato a essere utilizzato da persone (bambini inclusi di almeno 8 anni) con deficit fisici, sensoriali o mentali o prive di esperienza e conoscenza, eccetto se sotto sorveglianza oppure dopo che le stesse abbiano ricevuto istruzioni relative all'uso dell'apparecchio da una persona responsabile della loro sicurezza. Sorvegliare i bambini per assicurarsi che non giochino con l'apparecchio.

La persona che effettua la manovra deve accertarsi dell'assenza di bagnanti e sorvegliare sempre a vista la piscina durante le operazioni di apertura o di chiusura.

È tassativo aprire o chiudere la copertura integralmente, senza lasciarla mai in posizione intermedia.

Verificare sempre che il livello dell'acqua della piscina resti costante e conforme alle raccomandazioni del produttore.

A VVERTENZE



La piscina può rappresentare un serio pericolo per i bambini. L'annegamento può avvenire velocemente. I bambini in prossimità della piscina richiedono una sorveglianza costante e attiva, anche se sanno nuotare.

La presenza fisica di un adulto responsabile è indispensabile quando la vasca è aperta.

SOMMARIO 2.1 Caratteristiche quadro..... 2.2 Descrizione 6 2.2.1 Composizione..... MOTORI COMPATIBILI 2.2.2 2.2.3 Ingombro..... 2.3 Schemi elettrici di installazione..... 2.3.1 2.3.2 2.3.3 Quadro a partire da ottobre 2023 Impianto 9 3.1 3.1.1 3.1.2 Collegamento del motore coveo 3.2 3.3 3.4 Accessori 12 5 Programmazione 12 5.1 5.1.1 5.1.2 5.2 5.3 5.3.1 5.3.2 5.3.3 5.4 Errori 18 5.5 5.6 5.7 5.8 5.9 5.10 6 7 8 9

2 DATI TECNICI

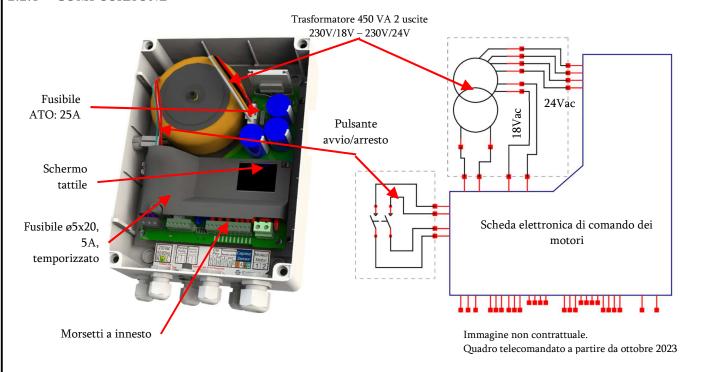
2.1 CARATTERISTICHE QUADRO

Certificazione	CE
Certificazione	Direttiva bassa tensione 2014/35/UE
Conformità alla direttiva aurana (del arruna matara a	Direttiva macchina 2006/42/CE
Conformità alle direttive europee (del gruppo motore e quadro)	Direttiva maccinna 2000/42/CE Direttiva CEM 2014/30/UE
quadro)	Direttiva CEM 2014/30/ CE Direttiva RoHS 2011/65/UE e 2015/863/UE
Resistenza ai fenomeni ambientali	Directiva R0113 2011/03/OE e 2013/803/OE
	EN (1000 4 4 limit 2
Immunità ai transistor elettrici rapidi a impulsi	EN 61000-4-4 prova livello 3
Immunità alle onde d'urto Alimentazione	EN 61000-4-5 prova livello 3
	2227
Tensione d'ingresso	230Vac
Tolleranza su tensione d'ingresso	±10%. Mini: 207Vac, Max: 253 Vac.
Potenza assorbita in stand-by	8W, 80mA@230Vac.
Potenza massima assorbita Fusibile	720W, 3,8A@230Vac. (Motore da 20A), 360W, 1.6A@230Vac (motore 10A)
	ø5x20, T5H250V (fusibile temporizzato 5A)
Collegamento Messa a terra	Morsetti a innesto, sezione max 2,5mm², serraggio a 0,6Nm, cacciavite 3,5x0,6mm
	Obbligatoria per la sicurezza delle persone e del materiale
Display	Display tattile (resistivo) colore 320x240 LCD TFT 2,5 »
Alimentazione motore	15 Vda min 20 Vda may
Tensione motore Intensità massima	15 Vdc min, 30 Vdc max
Fusibile	10A (quadro 401X) o 20A (quadro 402X)
	ATO 15A (quadro 401X) e 25A (quadro 402X)
Collegamento	Sezione max 16mm², serraggio 1,5 Nm.
Tipo di comando	Tramite un ponte a H per gestire la velocità, la frenata. Controllo della corrente.
<u>Ingressi</u>	2 increasi (anartura a akiusura) Camuna 24Vda (Imay diana 100m A mratatta da un fisikila
Scatola a chiave	2 ingressi (apertura e chiusura). Comune: 24Vdc. (Imax dispo: 100mA, protetto da un fusibile termico)
Ricevitore telecomando RF o Bluetooth	In parallelo agli ingressi di apertura e chiusura. Stesse caratteristiche
Tipo di contatti della scatola a chiave o ricevitore	Contatti secchi
Tensione	24Vdc – 26Vdc
Corrente consumata dall'elettronica	8mA per ingresso
Uscite: 2 relè di informazione	onin's per ingresso
Relè bistabile NO/NF: contatti secchi "piscina chiusa" per	
comando dell'elettrolizzatore	Potere di interruzione 1A@250Vac, 1A@50Vdc
Relè NO/NF: contatti secchi "Il motore gira" per il comando	
della pompa	Potere di interruzione 3A@250Vac, 3A@30Vdc
Collegamento	Morsetto a innesto, sezione max 2,5mm², serraggio a 0,6Nm, cacciavite 3,5x0,6mm
RS485/Modbus:	and section a minimum of the man also man also man also a color man calculate color man
Tipo	Slave
Tensione di alimentazione	12Vdc (protetto contro i cortocircuiti da un fusibile termico)
Protocollo	Modbus cfr. documento SIREM NT-5114-2
Collegamento	Morsetto a innesto, sezione max 1,3 mm², serraggio a 0,2 Nm, cacciavite 2,5x0,4mm
Livello di protezione (secondo EN 60529)	IP54 Installato in un locale, al riparo dalle intemperie (niente sole, niente pioggia)
Tenuta agli urti del quadro	IK08
Ambiente	
Temperatura di funzionamento stoccaggio.	da -5°C a +40°C - 10°C> +60°C
Umidità	95% max, senza condensa
Pulizia	Utilizzare solo soluzioni alcoliche
X (11121)	o simplate dots dotablem diconene



2.2 DESCRIZIONE

2.2.1 COMPOSIZIONE

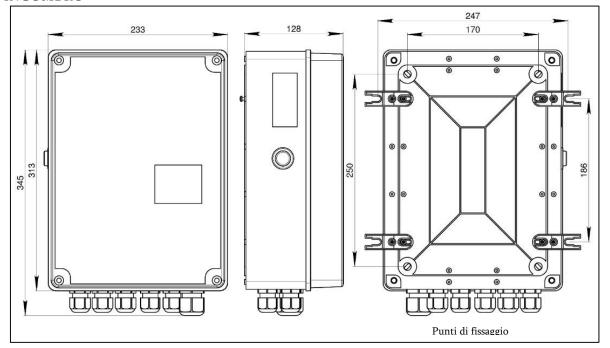


2.2.2 MOTORI COMPATIBILI

Tipo di motore immerso	402x-20A
MIS	sì
Coveo 120Nm	sì
Coveo 200Nm	sì
Coveo 300Nm	sì
Coveo 300+	sì
Coveo 600Nm	sì

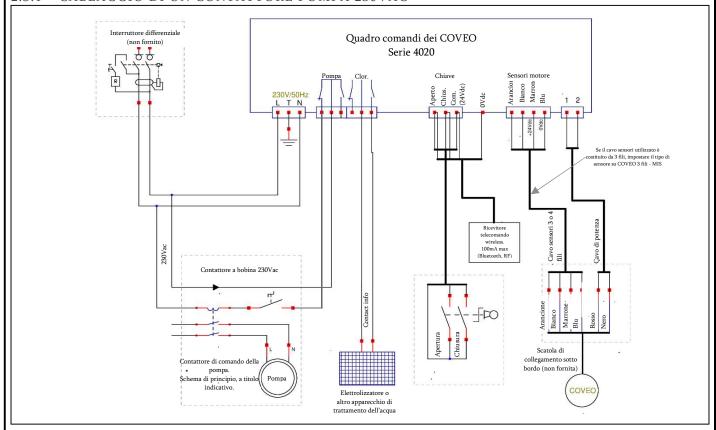
La configurazione del tipo di motore è accessibile nell'interfaccia del quadro: Impostazioni > Tipo di motorizzazione

2.2.3 INGOMBRO

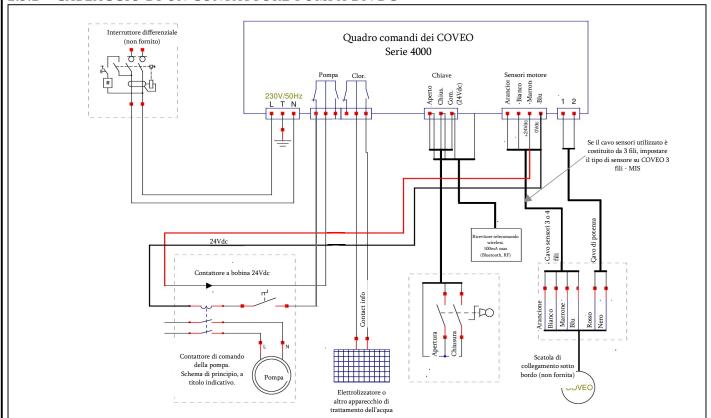


2.3 SCHEMI ELETTRICI DI INSTALLAZIONE

2.3.1 CABLAGGIO DI UN CONTATTORE POMPA 230VAC



2.3.2 CABLAGGIO DI UN CONTATTORE POMPA 24VDC

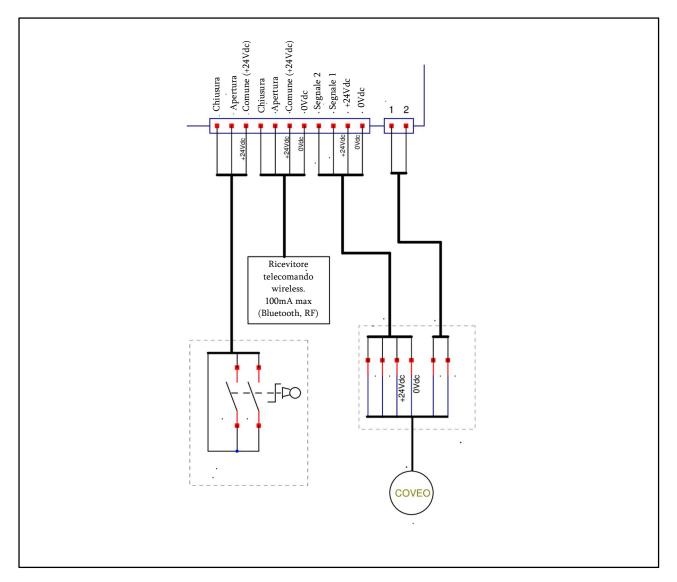


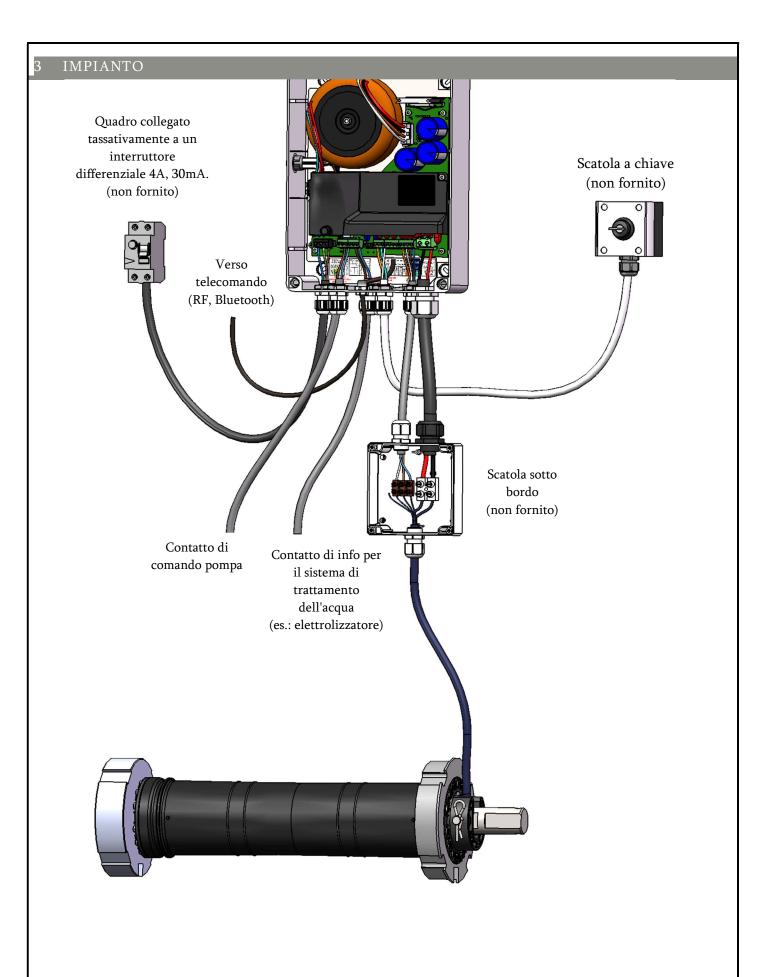
Solo personale in possesso di un'adeguata abilitazione elettrica è autorizzato a intervenire su un impianto elettrico.



2.3.3 QUADRO A PARTIRE DA OTTOBRE 2023

A partire da ottobre 2023, i quadri comando wireless (Bluetooth o RF) dispongono di un quadro dedicato nel quale sono aggiunti 4 morsetti tra la morsettiera per la scatola a chiave e la scatola sensore. In questo modo, il quadro non dovrà più essere collegato sugli stessi morsetti della scatola a chiave.





3.1 CABLAGGIO MOTORE

Generalmente, il quadro è collegato al motore tramite due cavi: un cavo motore e un cavo per i segnali sensori.

Il collegamento tra questi cavi e il cavo motore avviene in una scatola di collegamento interrata sotto il bordo. La tenuta sarà assicurata da gel colato nella scatola di collegamento (gel non fornito).

3.1.1 LUNGHEZZA DEI CAVI

3.1.1.1 CAVO MOTORE

Al fine di garantire una velocità sufficiente del motore, la caduta di tensione a pieno carico tra la scatola di alimentazione e la motorizzazione non deve superare 2 Volt. La sezione dei conduttori del cavo di alimentazione del motore deve rispettare le raccomandazioni di sezione in funzione della distanza tra la scatola e il motore:

Coveo 120 Nm: (7A max)

Distanza motore scatola	2m <l<=10< th=""><th>10m<l<= 20<="" th=""><th>20m<l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=></th></l<=></th></l<=10<>	10m <l<= 20<="" th=""><th>20m<l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=></th></l<=>	20m <l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=>	30m <l<= 50<="" th=""></l<=>
Distanza motore scatola	m	m	m	m
Sezione raccomandata	2,5 mm ²	2,5 mm ²	4 mm ²	6 mm ²

MIS (vecchia generazione), Coveo 200Nm e 300 Nm: (10A max)

Distanza motore scatola	2m <l<=10< th=""><th>10m<l<= 20="" m<="" th=""><th>20m<l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=></th></l<=></th></l<=10<>	10m <l<= 20="" m<="" th=""><th>20m<l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=></th></l<=>	20m <l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=>	30m <l<= 50<="" th=""></l<=>
Distanza motore scatora	m	10111 <l<= 111<="" 20="" td=""><td>m</td><td>m</td></l<=>	m	m
Sezione raccomandata	2,5 mm ²	4 mm ²	6 mm ²	10 mm ²

Coveo 300+/600Nm: (20A max)

Distanza motore scatola	2m <l<=10< th=""><th>10m<l<= 20<="" th=""><th>20m<l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=></th></l<=></th></l<=10<>	10m <l<= 20<="" th=""><th>20m<l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=></th></l<=>	20m <l<= 30<="" th=""><th>30m<l<= 50<="" th=""></l<=></th></l<=>	30m <l<= 50<="" th=""></l<=>
Distanza motore scatola	m	m	m	m
Sezione raccomandata	4 mm ²	6 mm ²	10 mm ²	16 mm ²

Resistenza lineica del rame classe da 5 a 20 °C: circa 19 ohm.mm²/km

Le sezioni indicate si riferiscono a un consumo massimo del prodotto. La lunghezza potrà aumentare se il consumo è più basso (consultare SIREM).

3.1.1.2 CAVO SENSORE DELLA COVEO

Cavo che serve per collegare i sensori del motore COVEO (fili marrone/blu/bianco/arancione) al quadro.

È preferibile utilizzare <u>un cavo blindato</u> per proteggere la motorizzazione delle sovratensioni atmosferiche. Questa protezione sarà efficace solo se la blindatura è collegata al 0Vdc.

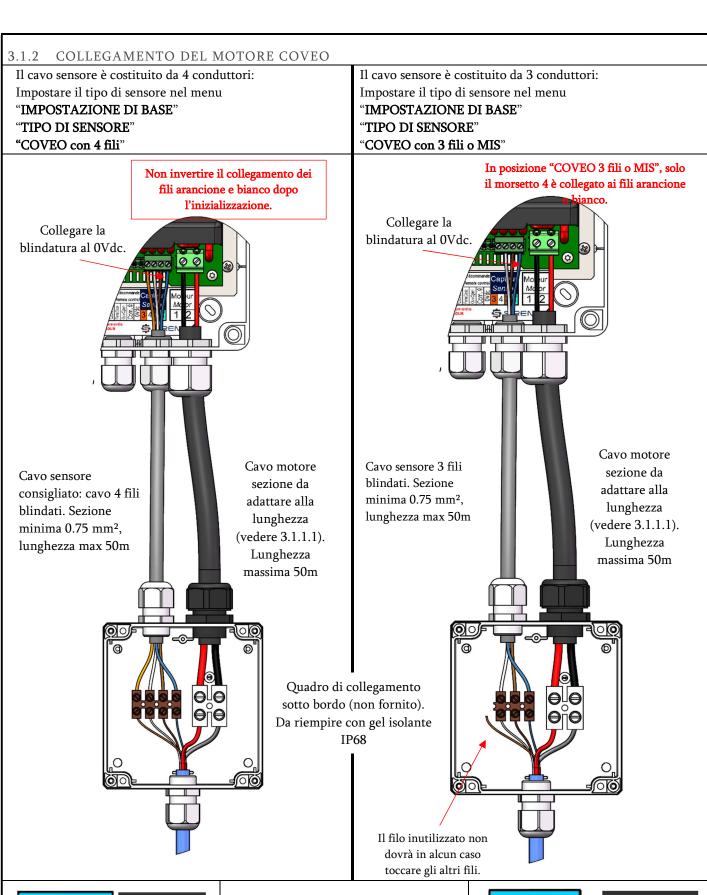
La sezione dei conduttori di questo cavo sarà al minimo di 0.75mm².

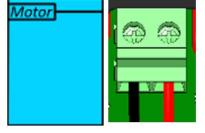
Lunghezza massima: 50m.

Si consiglia l'installazione di un cavo 4 conduttori.

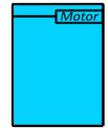
Infatti l'analisi dei due segnali da parte del quadro permette una maggiore precisione di conteggio.

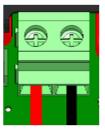






I fili rosso e nero del motore si collegano ai morsetti secondo la posizione del motore nella piscina



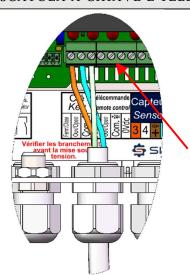


3.2 COLLEGAMENTO DELLA SCATOLA A CHIAVE E TELECOMANDO.

Collegare i contatti apertura e chiusura ai morsetti corrispondenti.

Comune = 24Vdc.

Verificare questo collegamento durante la prima fase della programmazione.



Scatola per collegare un ricevitore Bluetooth o RF.

Alimentazione 24Vdc – 100mA max. Comune da riportare su apertura e chiusura: +24Vdc.

Verificare questo collegamento durante la prima fase della programmazione.

3.3 CABLAGGIO DELL'ELETTROLIZZATORE O DELL'APPARECCHIO DI TRATTAMENTO DELL'ACQUA

Se l'apparecchio di trattamento dell'acqua comporta un ingresso che permette di informarlo dello stato della piscina (chiusa o aperta), è possibile collegarvi un contatto della scatola elettrolizzatore.

Questo collegamento avverrà mediante due fili, uno sarà il comune dell'apparecchio di trattamento, l'altro sarà il segnale.

3.4 CABLAGGIO POMPA

Il quadro dispone di un contatto che cambia stato quando la motorizzazione COVEO è in movimento. Questa informazione può servire a interrompere la pompa di filtrazione.

In nessun caso il contatto può interrompere direttamente la pompa. Può servire solo a pilotare il contattore della pompa, in serie con il contatto avvio/arresto se è presente.

Vedere schema di cablaggio 2.3

4 ACCESSORI

Il quadro è fornito con:

- Due sacchetti di accessori che includono:
 - 4 tasselli ø8x40
 - 4 viti ø5.5x50
 - 4 linguette di fissaggio con vite di montaggio sul quadro
 - 8 morsetti a innesto delle varie scatole del quadro
 - 1 fusibile ATO
 - Un fusibile rapido
- Una sagoma di foratura
- Una guida di avvio rapido in una bustina

5 PROGRAMMAZIONE

In genere, non è necessario modificare le impostazioni. Se ciò si rendesse necessario, lo schermo tattile permette di accedere a tutte le impostazioni funzionali.

Predefinito: motore 120/200/300 e sensore 3 fili

Lo schermo entra in stand-by dopo 10 min. Per uscire dallo stand-by, premere o azionare la chiave.



Informazione: gli schermi presentati in questo documento possono differire dalla realtà e non tenere conto degli aggiornamenti software. Vx.x Self-diagnostics in progress Schermata di avvio che compare alla messa sotto tensione. Autodiagnosi delle principali funzionalità del quadro. SIREM 10 A indica la corrente max del quadro. Se l'autodiagnosi è negativa, appare una schermata di avviso. Dopo la schermata di avvio, il quadro indica lo stato del sistema. SIREM Parziale: né aperto/né chiuso Cover status Non inizializzata: i finecorsa non sono impostati. Va fatta l'inizializzazione. - Closed Non calibrato: la calibrazione richiede 5 cicli completi di apertura/chiusura. Initialized Not calibrated Dopo pochi secondi, appare la schermata seguente. REGLAGE LANGUE Per cambiare lingua. 8 lingue disponibili: Français (predefinita), English, Español, Deutsch, Italiano, Nederland, Português, Polski. English Questa schermata scompare dopo 4 sec. 4 OK Schermata di avvertimento. Compare solo se la copertura non è inizializzata. Please initialise the cover. Modalità manuale: per manipolare la copertura a velocità ridotta MENU Inizializzazione: permette la regolazione dei finecorsa MANUAL MODE Impostazione: configurazione della copertura. Questa schermata viene visualizzata 4 sec prima di passare alla schermata successiva se INITIALISATION l'inizializzazione è eseguita. SETTINGS Questa schermata non appare dopo la messa sotto tensione se l'inizializzazione è eseguita. Questa schermata resta visualizzata se l'inizializzazione va eseguita. Schermo normale. SIREM 4.0 / 4.0 Stand-by dopo 10 min: lo schermo si spegne se l'inizializzazione è eseguita. MENU **INFOS** Schermate INFO. INFOS 1/2 Queste schermate permettono di visualizzare i parametri salvati sul quadro. Il pulsante Indietro permette di tornare alla schermata Normale. Il pulsante Errori rimanda alla CRONOLOGIA degli errori rilevati dal quadro. Back INFOS 2/2





Schermate CRONOLOGIA.

Queste schermate elencano e datano gli errori rilevati dal quadro.

La capacità di memorizzazione è di 10 errori. Quando viene rilevato un nuovo errore a memoria satura, il record più vecchio viene automaticamente cancellato.

Le righe vengono visualizzate nel seguente formato:

AA/MM/GG HH:MIN № CICLI ERRORE XX

La tabella della sezione 5.4 permette di identificare l'errore grazie al numero.

5.1 **MENU IMPOSTAZIONE**: CONFIGURAZIONE DEL SISTEMA CON IL QUADRO



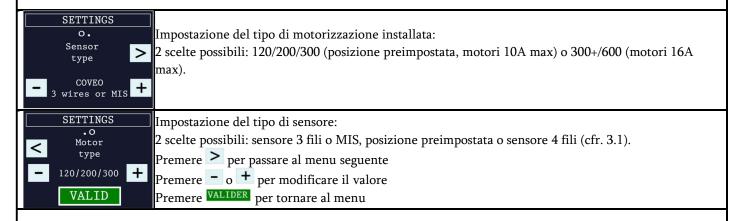
Impostazioni di base:

- Il tipo di sensore
- Il tipo di motore

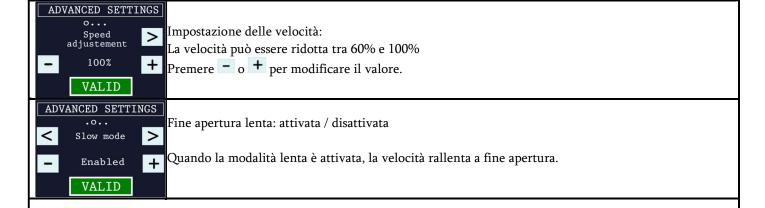
Impostazioni avanzate:

- Impostazione delle velocità
- Modalità lenta
- Tipo di controllo
- Lingua.

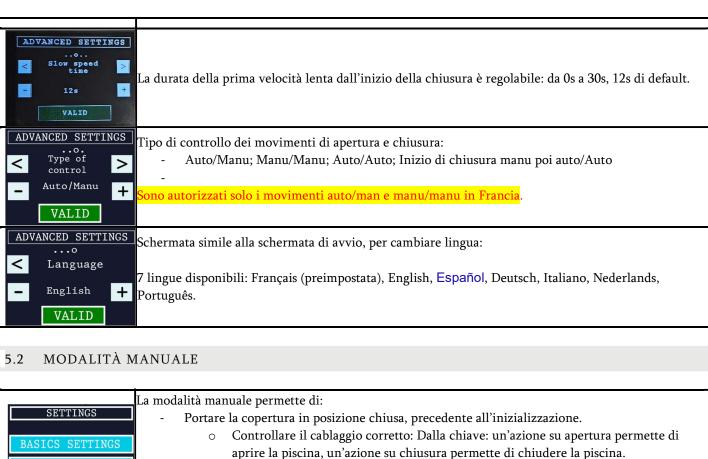
5.1.1 IMPOSTAZIONI DI BASE: TIPO DI SENSORE E MOTORE



5.1.2 IMPOSTAZIONI AVANZATE: VELOCITÀ, CONTROLLO, LINGUA









BACE

- aprire la piscina, un'azione su chiusura permette di chiudere la piscina.
- Nessun errore sensore.

Se si verifica un errore sensore durante il movimento, viene visualizzato un messaggio, ma il movimento resta possibile. Correggere l'errore e riavviare.

MANUEL MODE The following screen will allow you to check that the cover opens and closes in the correct direction.

NEX'

Se l'inizializzazione non è eseguita:

La modalità manuale permette di verificare il cablaggio corretto.

SIREM X.X/X.X 120-200-300 / Manuel Off Position: xxxx Speed: xxxx Current: x.xx Cycles:

Per verificare il cablaggio corretto di:

- La chiave: un'azione su apertura permette di aprire la piscina, un'azione su chiusura permette di chiudere la piscina. Se avviene il contrario, invertire il collegamento dei fili di potenza motore collegato al morsetto 1 e 2.
- Sensore: l'errore sensore non deve apparire

MANUEL MODE When you exit this manual mode, the initialisation will not be lost. NEXT

Se l'inizializzazione è eseguita, questa modalità permette di spostare la copertura oltre il finecorsa. Non è possibile superare i finecorsa di più di 5.000 giri motore.

SIREM X.X/X.X 120-200-300 / Off Position: xxxx Speed: Current:

xx

Per uscire da questa modalità, cliccare su OK. Non sarà necessario eseguire un'inizializzazione

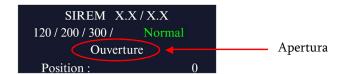
Cycles:

5.3 INIZIALIZZAZIONE

5.3.1 PRIMA: VERIFICARE IL CABLAGGIO

Passare in modalità manuale. Se è già stata eseguita un'inizializzazione (messaggio "inizializzato" alla messa sotto tensione), è necessario cancellarla (cfr. capitolo seguente).

■ 1ª fase: Girare la chiave su "apertura", lo schermo deve indicare "apertura":



In caso contrario, invertire il collegamento dei fili di apertura e chiusura del comando a chiave. Effettuare la stessa verifica per il telecomando. Se si verifica un errore sensore (schermata rossa), verificare il cablaggio dei sensori.

Quando questo collegamento è corretto passare alla 2ª fase.

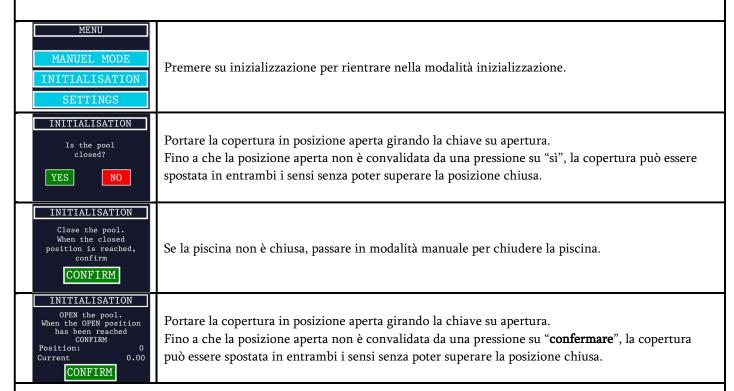
- 2ª fase: verifica del collegamento del motore. Per farlo, ruotare la chiave su apertura, la piscina deve aprirsi. In caso contrario, invertire i fili a livello del quadro motore.
- 3ª fase: chiudere la piscina girando la chiave su chiusura. Se si verifica un problema ricominciare dalla 1ª fase.

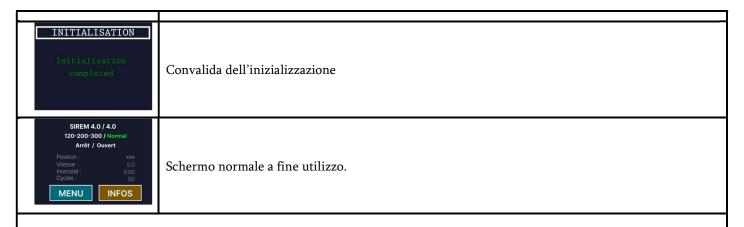
5.3.2 CANCELLARE UN'INIZIALIZZAZIONE

Per cancellare i finecorsa registrati:

- Fare: MENU → INIZIALIZZAZIONE. Rispondere
- Non girare la chiave, non manipolare il motore.
- E convalidare cliccando su VALIDER

5.3.3 INIZIALIZZAZIONE





La velocità delle modalità "MANUALE" e "INIZIALIZZAZIONE" è ridotta del 50% e non è la velocità di apertura o di chiusura una volta eseguita l'inizializzazione.

L'impostazione "impostazione delle velocità" influisce anche sulle velocità delle modalità "MANUALE" e "INIZIALIZZAZIONE". Sono ridotte dello stesso rapporto.

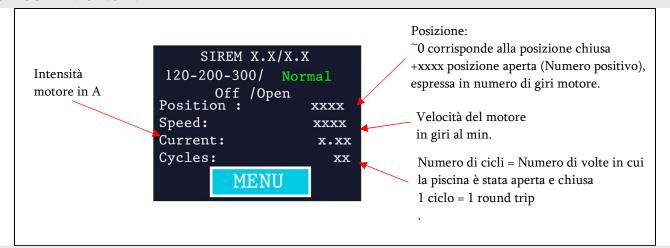


Numero di errore	Schermata Errore	Dettagli dell'errore
1	DEFAULT ELECTRONICS Scan the QR Code for online help Restart the control box	Malfunzionamento della scheda: → Il quadro va senza dubbio sostituito
2	SENSOR ERROR Scan the QR code for online help Restart the control box	I segnali sensore non arrivano al quadro: → Verificare il cablaggio tra il motore e il quadro → Verificare la continuità del cavo in uscita del motore
3, 6, 7	OVERCURRENT Scan the QR Code for online help Restart the control box	Sovraccarico motore che ha causato un consumo di corrente superiore al massimo autorizzato: • Se 3: Superamento del calibro impostato nel quadro (10A o 20A) • Se 6: Superamento della soglia definita nella fase di CALIBRAZIONE durante la CHIUSURA • Se 7: Superamento della soglia definita nella fase di CALIBRAZIONE durante l'APERTURA → Eliminare il sovraccarico e riavviare il quadro comandi. Se l'errore si ripresenta, potrebbe essere necessario eseguire nuovamente un'inizializzazione per generare una nuova calibrazione. Questo errore non è bloccante: due giri di chiave annullano l'errore e riavviano il motore
4	NO MOTOR VOLTAGE Scan the QR Code for online help Restart the control box	Assenza di tensione per il motore: → Verificare il fusibile ATO e il trasformatore
8	POWER FAILURE Scan the QR Code for online help Restart the control box	Errore corrente. Presenza di perturbazione sulla rete di alimentazione elettrica (230Vac): Il quadro non può funzionare con queste perturbazioni. → Controllare l'alimentazione di rete A seconda della situazione, questo errore potrebbe non essere registrato nella cronologia.
9	MOTOR DISCONNECTED Scan the QR Code for online help Restart the control box	Il quadro non riesce a far girare il motore, il motore è alimentato ma la corrente non arriva al motore. È probabile che il motore non sia collegato: → Verificare il cablaggio (cavo di potenza)

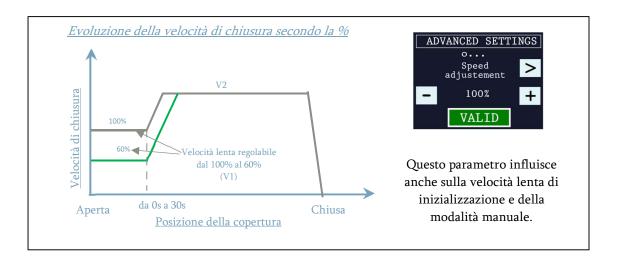
Il codice QR rinvia alla pagina https://www.sirem.fr/control-box-4000/ che contiene l'aiuto per l'installazione e la diagnosi dei guasti.



5.5 SCHERMO NORMALE



5.6 REGOLAZIONE DELLA VELOCITÀ DI CHIUSURA



5.7 VALORI NOMINALI DELLE VELOCITÀ LENTE, DURATA E INTENSITÀ MAX AMMISSIBILE

Tolleranza: ±15%. Velocità @24Vdc e 230Vac.

Quando viene raggiunto il numero di giri mini, il motore si arresta. Il numero di giri mini non può essere superato. Il motore gira a velocità lenta (100%) al di là dei finecorsa.

120Nm	– Velocità lenta durante l'iniz Imax 10A.	Capacità di avv	rolgimento	
N=885,8	Velocità lenta (motore)	Velocità lenta (asse)	N° di giri max di superamento dei finecorsa in modalità manuale	N° di giri di asse max possibile
100%	3000 rpm	3,4 rpm	E 6 aini	20 E aini
60%	1800 rpm	2,0 rpm	5,6 giri	30,5 giri

2001	Nm - Velocità durante l'iniz/m Imax 10A.	Capacità di avv	rolgimento	
N=630,3	Velocità lenta (motore)	Velocità lenta (asse)	N° di giri max di superamento dei finecorsa in modalità manuale	N° di giri di asse max possibile
100%	3000 rpm	4,8 rpm	7.0 civi	42.9 aini
60%	1800 rpm	2,9 rpm	7,9 giri	42,8 giri



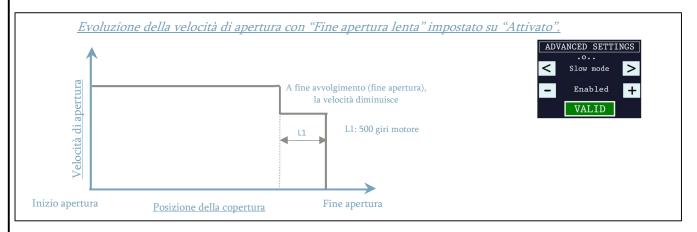
300Nm - Velocità durante l'iniz/manuale: 3000rpm. Imax 10A.			Capacità di avv	rolgimento
N=1002,8	Velocità lenta (motore)	Velocità lenta (asse)	N° di giri max di superamento dei finecorsa in modalità manuale	N° di giri di asse max possibile
100%	3000 rpm	3,0 rpm	5.0 ciri	26,9 giri
60%	1800 rpm	1,8 rpm	5,0 giri	20,9 gm

300+ - Velocità durante l'iniz/manuale: 2400 rpm. Imax 26A.			Capacità di avv	rolgimento
N=516,4	Velocità lenta (motore)	Velocità lenta (asse)	N° di giri max di superamento dei finecorsa in modalità manuale	N° di giri di asse max possibile
100%	2400 rpm	4,6 rpm	0.7 civi	EQ 2 mini
60%	1440 rpm	2,8 rpm	9,7 giri	52,3 giri

600Nm - Velocità durante l'iniz/manuale: 2400rpm 3 giri/min. Imax 26A.			Capacità di avvolgimento	
N=1002,8	Velocità lenta (motore)	Velocità lenta (asse)	N° di giri max di superamento dei finecorsa in modalità manuale	N° di giri di asse max possibile
100%	2400 rpm	2,4 rpm	- 5,0 giri	26,9 giri
60%	1440 rpm	1,4 rpm		

5.8 MODALITÀ "FINE APERTURA LENTA"

 $Fare: MENU -> QUADRO -> IMPOSTAZIONI \\ \boldsymbol{\rightarrow} IMPOSTAZIONE \ AVANZATA -> Modalità \ lenta > Attivata.$

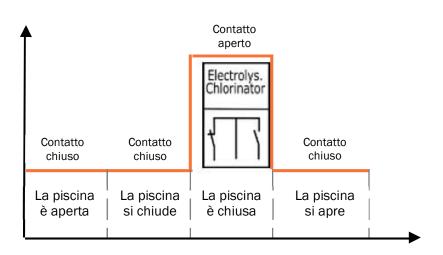


5.9 CONTATTI ELETTROLIZZATORE

Posizione dei cambiamenti di stato dei contati di comando dell'elettrolizzatore.

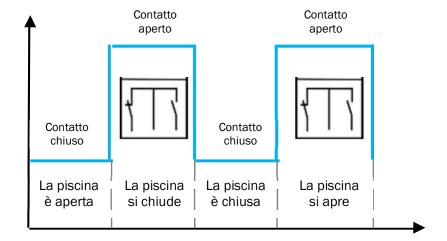
Quando è attivata la modalità manuale, i contatti assumono la posizione piscina chiusa (riduzione della produzione di cloro)

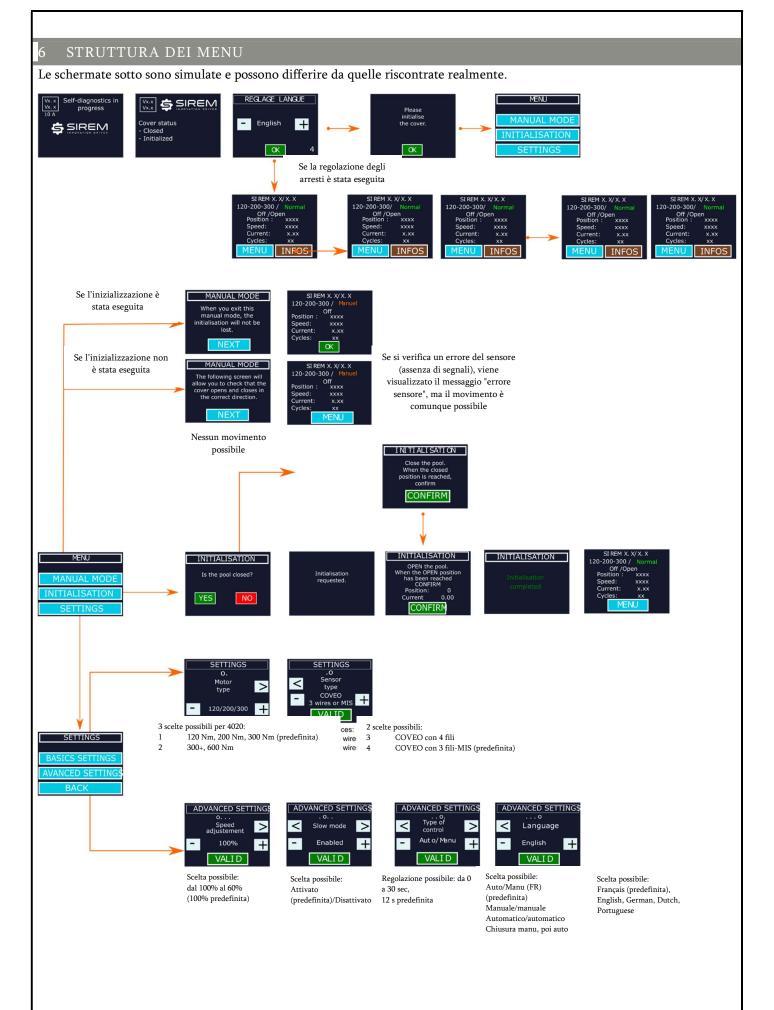




5.10 CONTATTI POMPA

I contatti cambiano stato quando il motore gira. Lo schema dei contatti sull'autoadesivo sotto la scatola raffigura lo stato dei contatti quando il motore è fermo.





Menu "tipo di controllo":











Schermata degli errori:

OVERCURRENT

Scan the QR Code for online help

Restart the control box

DEFAULT ELECTRONICS

Scan the QR Code for online help

Restart the control box

SENSOR ERROR

Scan the QR code for online help

Restart the control box

NO MOTOR VOLTAGE

Scan the QR Code for online help

Restart the control box

MOTOR DISCONNECTED

Scan the QR Code for online help

Restart the control box

POWER FAILURE

Scan the QR Code for online help

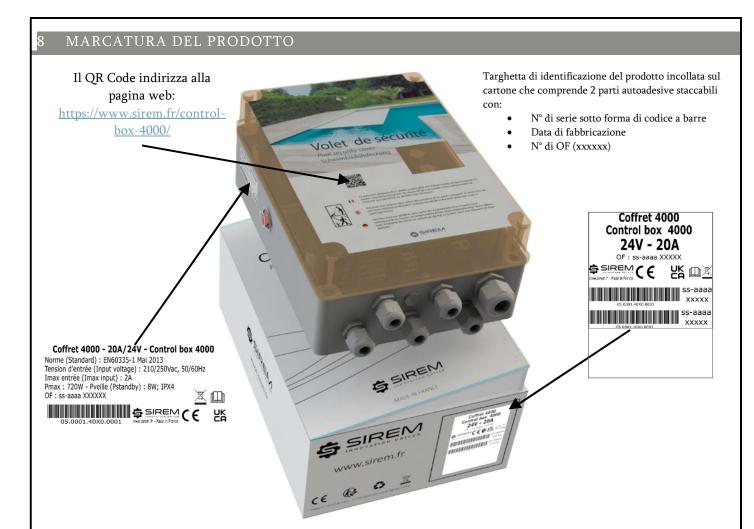
Restart the control box

Il QR code rinvia alla pagina di aiuto https://www.sirem.fr/control-box-4000/.

7 DIMENSIONI E PESO

- Dimensione del cartone: 380mmx130mmx260mm. (Imballaggio non previsto per trasporto individuale)
- Massa del quadro 4000-20A: 5,5 kg.











UK - Declaration of conformity

SIREM

Localized at,

We,

3 Chemin du Pilon CS 40303

01700 - Saint-Maurice-de-Beynost France

Declare as the product manufacturer, and in our sole responsibility, that the following product,

Control Box COVEO 4000

Part Number,

05 0001 4XXX

Is in conformity with the requirement of the following regulations

2014/53/EU Radio equipment and repealing Directive 2014/30/EU Electromagnetic compatibility Directive Directive RoHS 2011/65/UE and 2015/863/UE 2014/35/EU Low voltage Directive

The UK marking is realized on the traceability label of the product.

Saint-Maurice-de-Beynost, the 24/02/202:

G. MALPHETTES Presidente

G. PEYTAVIN Direttore tecnico

Responsabile Qualità

T. PONSARD

afao

3 Chemin du Pilon – C5 40303 – Saint-Maurice-de-Beynost – FRANCE – Tél. ; +33 (0)4 78 55 83 00 – Fax ; +33(0)4 78 55 89 54 55. A.S. au capital de 3 525 520 euros – RC5 Bourg en Bresse – SIREN 351 138 169 - Code APE 27112 – N°TVA FR 48 351 138 169



SIREM SIREM

UK - Declaration of conformity

SIREM

Localized at,

We,

3 Chemin du Pilon CS 40303

01700 - Saint-Maurice-de-Beynost

Declare as the product manufacturer, and in our sole responsibility, that the following product,

Control Box COVEO

05000140XXXXX

Part Number

2014/53/EU Radio equipment and repealing Directive 2014/30/EU Electromagnetic compatibility Directive 2014/35/EU Low voltage Directive Is in conformity with the requirement of the following regulations

Directive RoHS 2011/65/UE and 2015/863/UE

The UK marking is realized on the traceability label of the product.

Saint-Maurice-de-Beynost, the 24/02/2023

G. MALPHETTES Presidente

Direttore tecnico

G. PEYTAVIN

Responsabile Qualità

T. PONSARD

afaq a

10 MODIFICHE - NOVITÀ

- Cap. Erreur! Source du renvoi introuvable.: Aggiornamento tabella.
- Cap. **Erreur! Source du renvoi introuvable.**: Aggiornamento dell'illustrazione a seguito del cambiamento del PCB, eliminazione riferimento 4010.
- Cap. 2.3.3: descrizione del collegamento per il ricevitore dei telecomandi.
- Cap. 3.1.1.1: riformulazione; sezione minimizzata sostituita da lunghezza aumentata.
- Cap. Erreur! Source du renvoi introuvable.: nuove indicazioni sull'uso del cavo blindato.
- Cap. Erreur! Source du renvoi introuvable.: aggiornamento delle illustrazioni.
- Cap. 3.2: aggiornamento illustrazione e titolo (aggiunta connettore telecomando)
- Cap. Erreur! Source du renvoi introuvable.: 8 morsetti anziché 7: nuovo morsetto per il telecomando
- Cap. Erreur! Source du renvoi introuvable.: Inversione delle schermate, tipo di motore poi tipo di sensore.
- Cap. 5.1.2: Durata della velocità chiusura regolabile.
- Cap. 5.2: Ripresa delle spiegazioni della modalità manuale. Il numero di giri di asse massimo al di là dei finecorsa passa da 2 giri a 5 giri (300,600), 10 giri (300+). Dettaglio delle distanze in cap **Erreur! Source du renvoi introuvable.**
- Cap. 5.3.1: aggiunto per specificare la verifica del cablaggio prima dell'inizializzazione.
- Cap. 5.3.2: aggiunto per spiegare come cancellare un'inizializzazione.
- Cap. Erreur! Source du renvoi introuvable.: aggiornamento dei valori: durata regolabile e valore mini al 60%.
- Cap. 0: Aggiornamento dei valori
- Cap. 5.8. Nuova denominazione "Fine apertura lenta"
- Cap. **Erreur! Source du renvoi introuvable.**: aggiornamento della struttura dei menu. Eliminazione delle schermata degli errori (peraltro già presente)
- Cap. 5.1: Nuovi pulsanti "INFO" sullo schermo Normale per visualizzare la configurazione del quadro e "ERRORI" per visualizzare la Cronologia degli errori
- Cap. 5.4: Nuova tabella di associazione tra numeri visualizzati ed errori nella schermata CRONOLOGIA
- Cap. 5.4: Separazione del nº errore "Assenza 24 V" e "Motore scollegato"
- Cap. 5: Aggiunta di "Polski" alle lingue disponibili
- Cap. 5.4: Inversione dell'errore n°6 e n°7

